

# CONNEXITE: EXEMPLES ET APPLICATIONS

## I Généralités [QUE]

### 1/ Définitions

Prop: Soit  $(X, \tau)$  un espace topologique, on a les équivalences suivantes

- (i)  $X = O_1 \cup O_2$ ,  $O_1, O_2 \in \tau \Rightarrow O_1 = \emptyset$  ou  $O_2 = \emptyset$
- (ii)  $X$  et  $\emptyset$  sont les seules parties ouvertes et fermées de  $X$
- (iii)  $X = F_1 \cup F_2$ ,  $F_1, F_2$  fermés  $\Rightarrow F_1 = \emptyset$  ou  $F_2 = \emptyset$
- (iv) toute application continue  $f: X \rightarrow \mathbb{Z}$  est constante

Au quel cas on dit que  $(X, \tau)$  est connexe

Def: Soit  $A \subset X$ .  $A$  est dite connexe ssi  $(A, \tau|_A)$  l'est

rem: il revient au même de demander  $A \subset O_1 \cup O_2 \Rightarrow A \subset O_1$  ou  $A \subset O_2$

Exemple: Les connexes de  $\mathbb{R}$  sont exactement les intervalles

### 2/ Propriétés de stabilité

Théorème: L'image continue d'un connexe est connexe.

Applications:  $\rightarrow GL_n(\mathbb{R})$  n'est pas connexe (det)

$\rightarrow S^1$  et  $[0, 1]$  ne sont pas homéomorphes

Prop: Si  $C$  est connexe  $C \subset A \subset \bar{C} \Rightarrow A$  connexe

Prop: Un produit d'espaces topologiques est connexe ssi tous ses facteurs le sont.

Exemples:  $\mathbb{R}^n, \mathbb{T}^n$  sont connexes

Prop: Une union de connexes ayant un point commun est connexe

Rem: on peut affaiblir les hypothèses...

$\rightarrow$  on a rien pour l'intersection

$\bigcup_{i \in I} O_i$  *Substitués de connexes*  
*non vides*

### 3/ Connexité par arcs

Définition: On appelle arc dans  $(X, \tau)$  toute application continue  $[0, 1] \rightarrow X$

On dit que  $(X, \tau)$  est connexe par arcs ssi on peut

joindre deux points quelconques de  $X$  par un arc dans  $X$   
 Exemple: les connexes sont connexes par arcs

Théorème: connexe par arcs  $\Rightarrow$  connexe

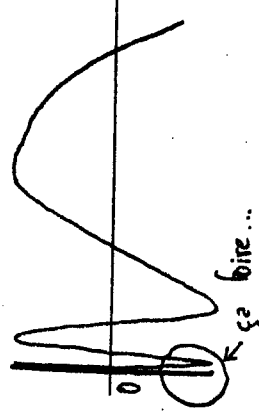
Application:  $SO(n)$  est connexe (utiliser la forme réduite...)

$GL_n(\mathbb{C})$  est connexe (det  $(tA + (1-t)B) \dots$ )

rem: le réciproque est fausse

considérer:  $\left\{ \left( t, \sin \frac{\pi}{4} t \right), t \in \mathbb{R} \right\}$

Par contre on a:



Prop: Tout ouvert connexe d'un espace vectoriel normé est connexe par arcs

## II Application à l'analyse réelle

1/ Une seule variable

Ch. Darboux  
Gyngor Belyuzer  
 $f^{(n)}(x)$

Théorème des valeurs intermédiaires:

L'image continue d'un intervalle est un intervalle

Applications: 1/ Soit  $f: [a,b] \rightarrow [c,d]$  continue, alors  $f$  admet un point fixe  
2/ Un marcheur qui parcourt 4km en 1h a parcouru 2km pendant un intervalle d'une demi-heure.

3/ Méthode de dichotomie

4/ Théorème de SARKOVSKI: Soit  $f: [0,1] \rightarrow [0,1]$  continue  
1)  $f$  admette un point périodique de période 3, alors pour tout  $n \in \mathbb{N}$   
 $f$  admet un point périodique de période  $n$ . [CL]

2/ Plusieurs variables

Prop: Soit  $O$  un ouvert connexe de  $\mathbb{R}^n$  et  $f: O \rightarrow E$  en différentiable  
1)  $\forall x \in O, Df_x = 0$  alors  $f$  est constante

Théorème d'HADAMARD-LEVY (DVP: version  $E^2$ ) [ZOR]

Soit  $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$   $E'$

Alors  $f$  difféomorphisme global  $\Leftrightarrow$   $f$  propre  
 $\forall x \in \mathbb{R}^n, |Df_x| < 1$  et  $\forall x \in \mathbb{R}^n, |Df_x| > 1$

### 4/ Composantes connexes

Prop: La relation binaire définie sur  $(X, \tau)$  par  
 $x \sim y$  ssi il existe  $C$  connexe de  $X$  tq  $x, y \in C$   
est une relation d'équivalence, la classe de  $x \in X$  est appelée  
sa composante connexe et n'est rien d'autre que  $\bigcup_{x \in C} C$   
(en particulier connexe) et on a:  $X = \bigsqcup_{x \in C} C$  (unique...)

Exemple:  $O_n(\mathbb{R}) = SO_n(\mathbb{R}) \sqcup O_n(\mathbb{R}) \setminus SO_n(\mathbb{R})$

Application: Une application  $X \rightarrow \mathbb{R}$  localement constante est constante  
sur chacune des composantes connexes.

### 5/ Connexité dans les groupes topologiques

Définition: On appelle groupe topologique la donnée d'une topologie sur un  
groupe, compatible avec la loi de composition ie tq:

- 1)  $G \times G \rightarrow G, (g, h) \mapsto gh$  est continue
- 2)  $G \rightarrow G, g \mapsto g^{-1}$  est continue

$(G, \tau)$  désignera maintenant un groupe topologique.

Prop: La composante connexe  $G_0$  du neutre est un sous groupe distingué

Prop: Si  $G$  est connexe et  $H$  est un sous groupe voisinage du neutre  
Alors  $H = G$

Applications: 1/ Théorème de BEAUFORT en dimension 2  
toute application  $D \xrightarrow{\cong} D$  admet un point fixe (DVP)

Théorème : Soit  $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$  localement lipschitzienne [ZCZ]  
 le système  $\dot{x} = f(x)$  admet une unique solution maximale.  
 $x(0) = x_0$

### III Application à l'analyse complexe [CAR]

1/ Zéros isolés, prolongement analytique, principe maximum

loi,  $\Omega$  désigne un ouvert convexe de  $\mathbb{C}$

Théorème : Soit  $f: \Omega \rightarrow \mathbb{C}$  holomorphe non nulle  
 Alors  $f^{-1}(\{0\})$  est discret dans  $\Omega$


Théorème : Soient  $f$  et  $g: \Omega \rightarrow \mathbb{C}$  holomorphes  
 telles que  $f \equiv g$  sur une partie de  $\Omega$   
 ayant un point d'accumulation  
 Alors  $f \equiv g$  sur tout  $\Omega$

remq: problème de l'existence de prolongement...


Exemple: prolongement de la fonction  $\Gamma: \mathbb{C} \setminus \mathbb{Z}_- \rightarrow \mathbb{C}$  ( $\Gamma(z+1) = z\Gamma(z)$ ...)

### 2/ Intégrale de CAUCHY, homotopie.

Definitions: Deux chemins (arcs  $\gamma_1$  et  $\gamma_2$  de mêmes extrémités  
 sont dits homotopes ssi:  $\exists F: [0,1]^2 \rightarrow \Omega$  tq  
 $F(0,t) = \gamma_1(t); F(1,t) = \gamma_2(t); F(s,0) = \gamma_1(0); F(s,1) = \gamma_1(1)$



Deux lacets ( $\gamma_1(0) = \gamma_1(1)$ )  $\gamma_1$  et  $\gamma_2$  sont homotopes ssi:  
 $\exists F: [0,1]^2 \rightarrow \Omega$  continue tq  $F(0,t) = \gamma_1(t); F(1,t) = \gamma_2(t); F(s,0) = F(s,1)$



Théorème: Soit  $\gamma$  un lacet dans  $\mathbb{C}$   
 L'application  $\mathbb{C} \setminus \{a\} \ni z \mapsto \int_{\gamma} \frac{dz}{z-a} \in \mathbb{Z}$   
 est constante sur les composantes connexes de  $\mathbb{C} \setminus \{a\}$   
 et nulle sur celle non bornée.

Théorème: Soit  $f: \Omega \rightarrow \mathbb{C}$  holomorphe  
 $\gamma_1$ , et  $\gamma_2$  deux chemins (ou deux lacets) homotopes  
 Alors  $\int_{\gamma_1} f(z) dz = \int_{\gamma_2} f(z) dz$

Definition:  $\Omega$  ouvert convexe de  $\mathbb{C}$  est dit simplement connexe  
 ssi tout lacet est homotope à un point

Théorème: Sur un domaine simplement connexe toute fonction  
 holomorphe admet une primitive, unique à une  
 constante additive près

Exemple: détermination du logarithme sur  $\mathbb{C} \setminus \mathbb{R}_-$  *On peut se*

Références: H. CARTAN, Théorie élémentaire des fonctions analytiques [CAR] *de 1968*  
 H. QUEFFÉLEC, Topologie [QUE]  
 H. QUEFFÉLEC, C. ZUILY, Analyse par l'intégration [ZCZ]  
 L. CHAUSSADE, Notes de cours 2007-2008 [CHA]  
 A. CHAMBERT-LOIR, Exercices d'analyse pour l'enseignement [CL]